DM28LEU/SH

Instrucciones | A-03



ENRO-CR0102 MOTOR BATERIAS DM28

NOTA DE SEGURIDAD

1. Este aparato puede ser utilizado por niños a partir de 8 años y por personas con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de experiencia y conocimiento, siempre que hayan recibido supervisión o instrucciones sobre el uso del aparato de forma segura y entiendan los peligros que conlleva.
2. Los niños no deben jugar con el aparato.
3. La limpieza y el mantenimiento a cargo del usuario no deben ser realizados por niños sin supervisión.
4. Si el cable de alimentación está dañado, debe ser reemplazado por el fabricante, su agente de servicio o personas con cualificación similar para evitar riesgos..
5. ADVERTENCIA: El motor debe desconectarse de su fuente de alimentación durante la limpieza, el mantenimiento y al reemplazar piezas.
6. Las instrucciones deberán indicar que el nivel de presión acústica de emisión ponderado A del motor es igual o inferior a 70 dB(A), por ejemplo, mediante la indicación LpA ≤ 70 dB(A).
7. La masa y las dimensiones del elemento accionado deberán ser compatibles con el par nominal y el tiempo de funcionamiento nominal.
8. Indicar el tipo de elemento accionado para el cual está destinado el motor.
9. ADVERTENCIA: Instrucciones de seguridad importantes. Es importante para la seguridad de las personas seguir estas instrucciones. Guarde estas instrucciones.
10. No permita que los niños jueguen con los controles fijos. Mantenga los controles remotos fuera del alcance de los niños.
11. Examine frecuentemente la instalación en busca de desequilibrios y signos de desgaste o daños en los cables y resortes. No lo utilice si es necesario realizar alguna reparación o ajuste.
12. Vigile la persiana en movimiento y mantenga a las personas alejadas hasta que esté completamente cerrada.
13. ADVERTENCIA: Instrucciones de seguridad importantes. Siga todas las instrucciones, ya que una instalación incorrecta puede provocar lesiones graves.
14. Antes de instalar el motor, retire cualquier cable innecesario y desactive cualquier equipo que no se necesite para el funcionamiento motorizado.
15. Este aparato no está diseñado para ser utilizado por personas (incluidos niños) con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de experiencia y conocimiento, a menos que hayan recibido supervisión o instrucciones sobre el uso del aparato por parte de una persona responsable de su seguridad.
16. Se debe vigilar a los niños para asegurarse de que no jueguen con el aparato.
17. Desconecte el motor de la alimentación o apague los controles automáticos cuando se realicen tareas de mantenimiento en las inmediaciones, como la limpieza de ventanas.

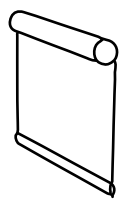


No lo deseche con la basura general.
Recicle las baterías y los aparatos eléctricos dañados de forma adecuada.

Caracteristicas

- Receptor integrado
- Ajuste fino y ajuste de inclinación (Jog & Tilt)
- Batería de litio integrada
- Función de bajo consumo en modo de espera
- Cambio de dirección
- Posición de parada preferida
- Regulación de velocidad
- Límite electrónico
- Protección contra sobrecalentamiento
- Restablecimiento a modo de fábrica

Aplicaciones



El motor es adecuado para la motorización de persianas enrollables.

Especificaciones

Temperatura de funcionamiento: -10 °C a +60 °C	Frecuencia de radio: 433.92 MHz
Voltaje de entrada: USB 5 V CC / 2 A	Tiempo máximo de funcionamiento continuo: 6 min

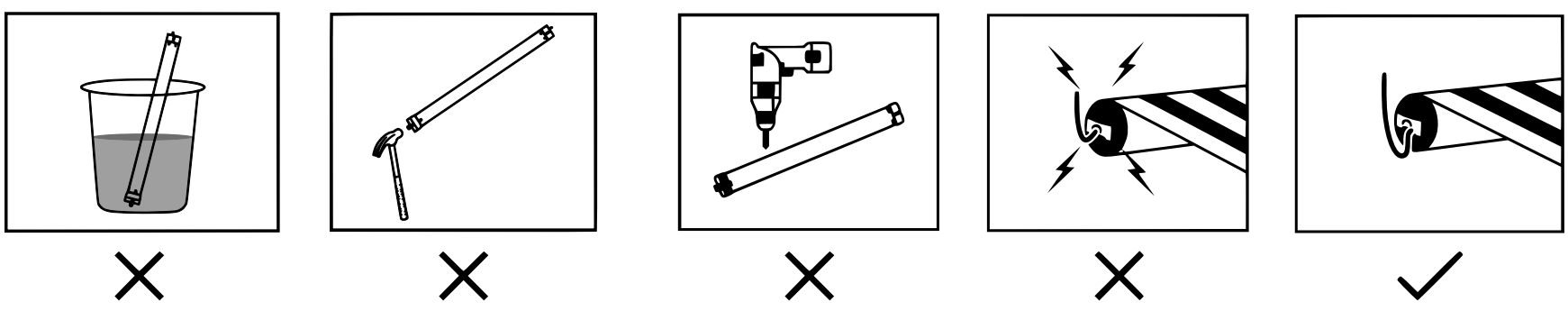
Nota:
Para consultar otros modelos de motor y los valores específicos de torque, consulte la placa de identificación del motor.

Atencion

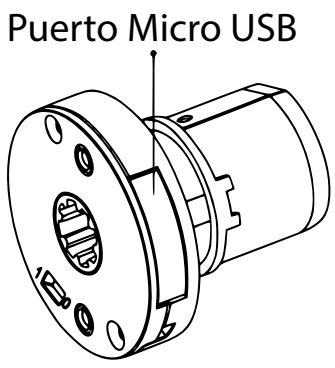
Nunca deje caer, golpee, perfore ni sumerja el motor.
Mantenga el cable de alimentación en la posición correcta, como se muestra a continuación.

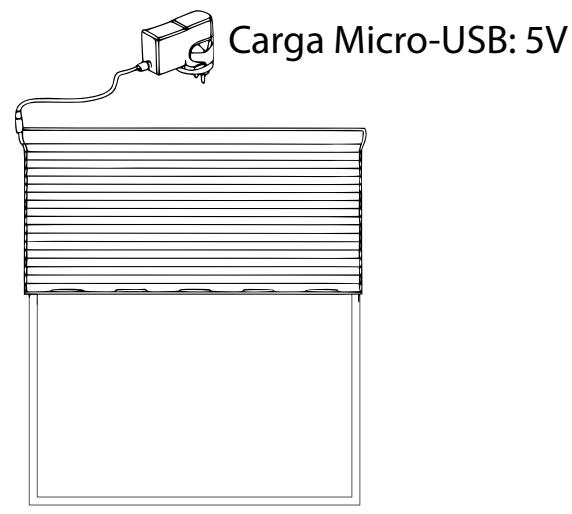
Las instrucciones de seguridad importantes deben leerse antes de la instalación.

Una instalación incorrecta puede provocar lesiones graves y anulará la responsabilidad y la garantía del fabricante.



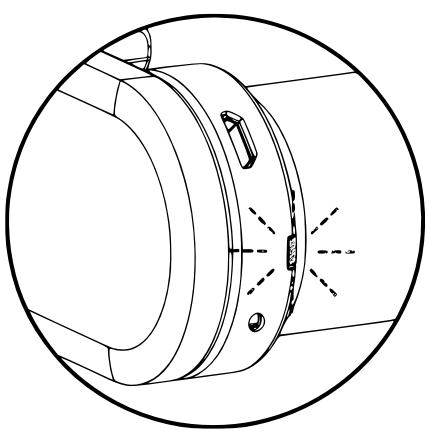
Instrucciones de carga



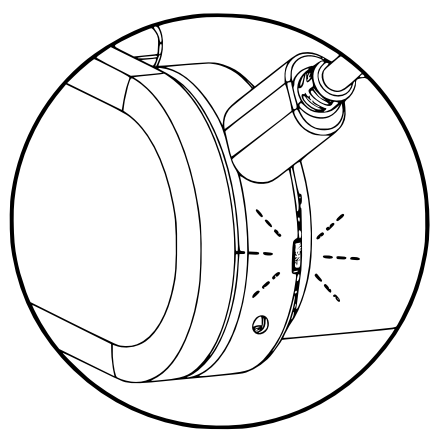


1. Este motor tiene una batería de iones de litio integrada de 8V con gestión de carga integrada.
2. Entrada de energía máxima para la recarga: 5V 2A.
3. Antes del primer uso, cargue el motor durante 6 horas. Utilice un cargador de 5V (la mayoría de los cargadores de teléfonos son de 5V).
4. Durante el funcionamiento:
   El motor dejará de funcionar cuando el voltaje sea inferior a 8.0V y se reanudará cuando el voltaje sea superior a 8.5V.
   El zumbador dejará de emitir pitidos cuando el voltaje sea inferior a 7.0V y comenzará a funcionar a más de 7.5V.
   Cuando el motor funciona de forma continua y el voltaje es inferior a 10V, la luz roja parpadeará 10 veces como alarma de bajo voltaje.
   Cuando el voltaje de energía es inferior a 10.5V, aparece el aviso de bajo voltaje: la luz roja parpadea a una frecuencia de 1 segundo de intervalo, un total de 10 veces.

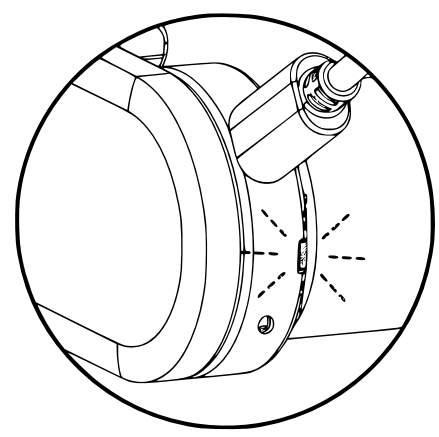
Bateria Recargable



Parpadeo en rojo durante el funcionamiento, cargue la batería.

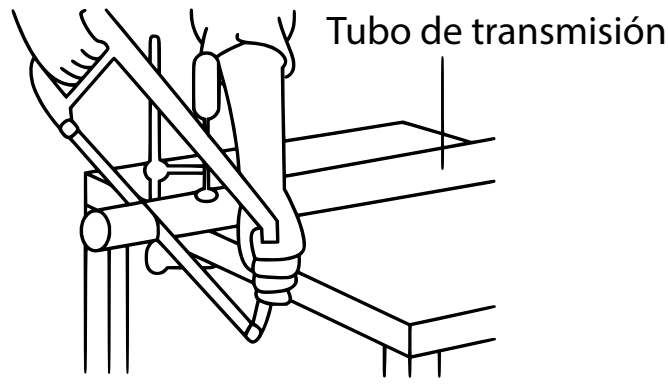


Parpadeo en verde, la batería se está cargando.

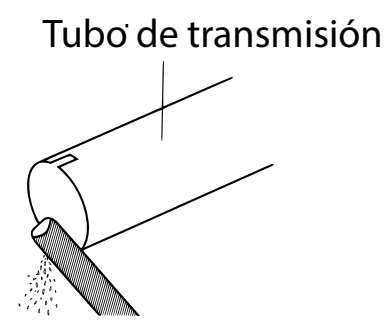


Verde fijo, la batería está completamente cargada

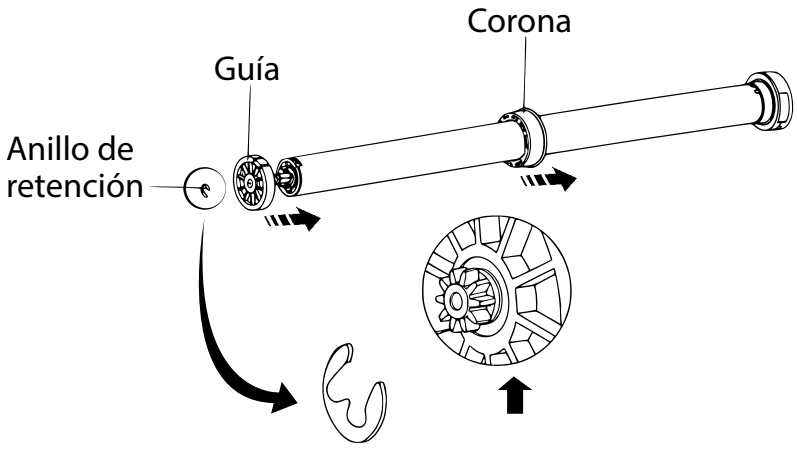
Instalacion de Motor



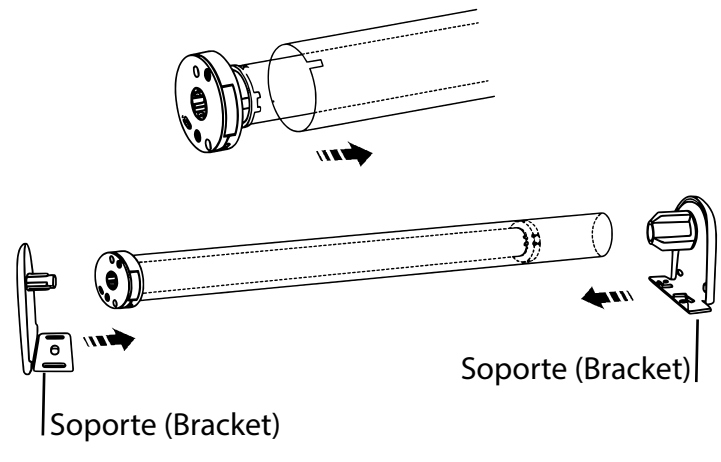
Paso 1: Corte el tubo de transmisión a la longitud requerida.



Paso 2: Asegúrese de que el borde del tubo esté limpio y sin rebabas.



Paso 3: Monte la corona y el adaptador de transmisión correctos en el motor. Asegúrese de que el adaptador de transmisión encaje firmemente y la corona gire libremente.



Paso 4: Alinee las muescas de la corona y el adaptador de transmisión con el tubo de transmisión, deslice y ajuste el motor dentro del tubo de transmisión. Monte la polea loca y el soporte en ambos extremos.

Precaucion

1. No exponga el motor a condiciones de humedad o temperaturas extremas.
2. No perfore el motor.
3. No corte la antena y manténgala alejada de objetos metálicos.
4. No permita que los niños jueguen con este dispositivo.
5. Si el cable de alimentación o el conector están dañados, no los utilice.
6. Asegúrese de utilizar la corona y el adaptador de transmisión correctos.
7. Asegúrese de que el cable de alimentación y la antena estén libres y protegidos de piezas móviles.
8. El cable que pasa a través de las paredes debe estar debidamente aislado.
9. El motor debe montarse únicamente en posición horizontal.
10. Antes de la instalación, retire los cables innecesarios y deshabilite los equipos que no se necesiten para el funcionamiento motorizado.
11. La instalación y programación deben ser realizadas por un profesional calificado; el uso o modificación fuera del alcance de estas instrucciones puede anular la garantía.

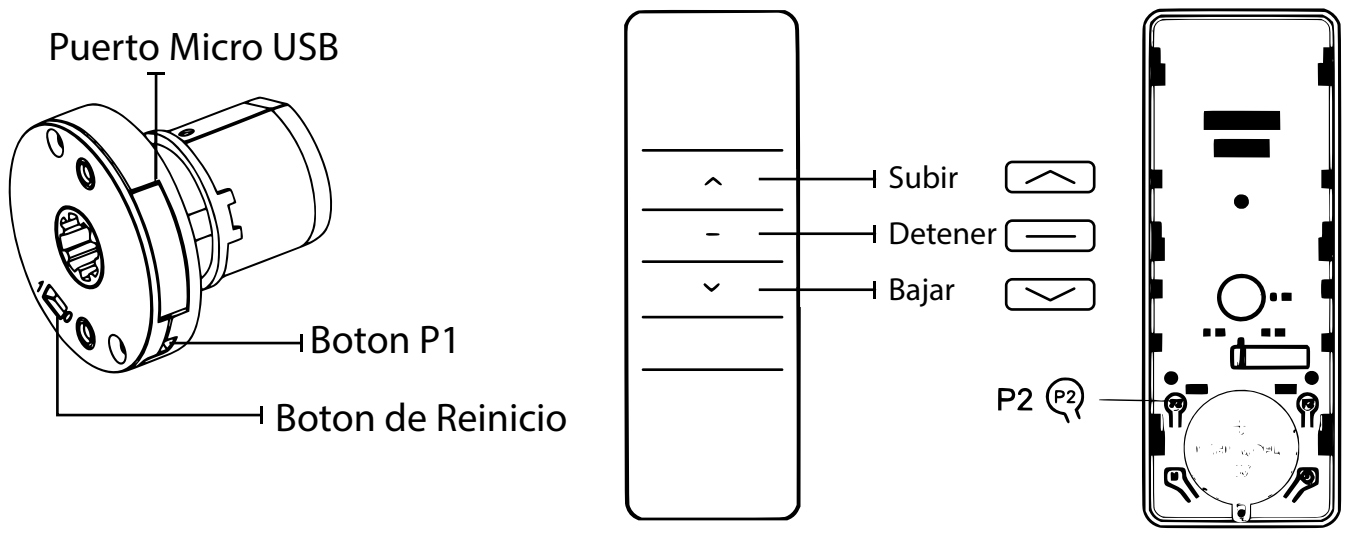
Instrucciones Importantes de Seguridad. Deben Leerse Antes de la Operación.

Por favor, lea atentamente los siguientes puntos de atención antes de realizar la configuración.

1. No opere los motores cuando haya una alarma de bajo voltaje.
2. Funcionamiento:
   - El intervalo válido del botón del emisor es de 10S; el emisor saldrá de la configuración después de 10 segundos.
   - El motor se moverá brevemente (jog) o emitirá un pitido como aviso; por favor, realice el siguiente paso después del aviso.

3. Establecer la posición de los límites:
   - Después de configurar el límite superior / inferior, la posición de los límites superior e inferior no puede ser la misma.
   - Después de configurar los límites, cuenta con función de apagado y memoria.
   - La opción de borrar límites borrará toda la memoria de límites.
   - Saldrá de la configuración de límites si no hay operaciones durante 2 minutos.
4. Si se pierde el emisor, configure nuevamente con el nuevo emisor.
5. Un motor puede almacenar un máximo de 20 canales; una vez que esté completamente lleno, si se vinculan nuevos canales, solo el último se sobrescribirá de forma circular.

Instrucciones de los Botones



Botón de reinicio: 0 es apagado (power off), 1 es encendido (power on).

Funciones del botón P1

1. Operación de ciclo: Presione el botón P1 una vez y cada vez que lo presione el motor funcionará de forma circular: hacia arriba -> detener -> hacia abajo.

2. Emparejar / Desemparejar emisor adicional: Presione el botón P1 durante 2S, el motor hará un movimiento corto una vez, suelte el botón y emitirá un sonido largo; el motor estará listo para emparejar o desemparejar un emisor adicional.

3. Bloqueo de radio: Mantenga presionado el botón P1 durante 6S, el motor hará dos movimientos cortos, suelte el botón y emitirá dos pitidos; el motor entrará en estado de bloqueo de radio y no recibirá ninguna señal; presione el botón P1 una vez para desactivar el bloqueo de radio.

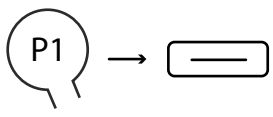
4. Cambiar dirección: Mantenga presionado el botón P1 durante 10S, el motor hará 3 movimientos cortos, suelte el botón y emitirá 3 pitidos; la dirección de funcionamiento del motor habrá cambiado.

5. Restablecer a modo de fábrica: Mantenga presionado el botón P1 durante 14S, el motor hará 4 movimientos cortos, suelte el botón y emitirá 4 pitidos; el motor se habrá restablecido al modo de fábrica. En este punto, el motor entrará en modo de suspensión profunda (deep sleep). Una vez que entra en suspensión profunda, el . motor no se puede controlar; en este momento, debe presionar el botón P1 durante 2S y luego el motor emitirá una señal para indicar que ha salido de la suspensión profunda.

Configuración Esencial
Los pasos en el modo de fábrica deben completarse para garantizar un funcionamiento correcto.

Modo de Fabrica

1. Emparejamiento



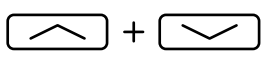
P1 Detener

Presione el botón P1 durante 2S (1 movimiento corto o jog), suelte el botón y emitirá un sonido largo. O bien, cambie el interruptor DIP a "0" y luego a "1" (1 movimiento corto), reinicie la alimentación del motor; dentro de los 10S, presione STOP durante 2S (2 movimientos cortos y 3 pitidos), el motor se habrá emparejado con éxito.

Si dentro de los 10S el motor no recibe la señal STOP de ningún emisor, saldrá del modo de emparejamiento automáticamente.

2.Cambiar direccion de giro

Si presiona UP (Subir), el motor baja; pruebe lo siguiente para cambiar la dirección:



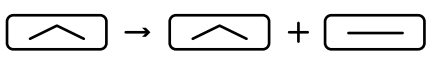
Subir Bajar

Mantenga presionados los botones UP y DOWN simultáneamente durante 2S, el motor hará un movimiento corto una vez, la dirección se habrá cambiado con éxito.

La operación solo es válida cuando no hay límites. Si el motor ya tiene configurados los límites superior e inferior, entonces solo podrá cambiar la dirección mediante el botón P1.

3.Configuracion de limites superior e inferior

1. Configurar el límite superior



Subir Subir Detener

Presione UP durante 2S, opere el motor hasta la posición superior deseada, mantenga presionados los botones UP y STOP simultáneamente durante 2S (2 movimientos cortos y 3 pitidos), el límite superior queda configurado.

2. Configurar el límite inferior



Bajar Bajar Detener

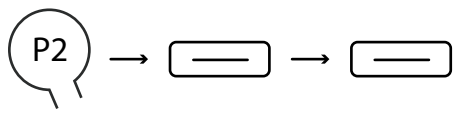
Presione DOWN durante 2S, opere el motor hasta la posición inferior deseada, mantenga presionados los botones DOWN y STOP simultáneamente durante 2S (2 movimientos cortos y 3 pitidos), el límite inferior queda configurado.

Si sale del estado de configuración de límites antes de terminar de configurarlos, el motor conservará los límites anteriores si los tuviera; después de que los límites se hayan configurado con éxito, el motor entrará en el modo de usuario.

Modo de Usuario

Agregar una posicion preferida

1. Configurar posición preferida

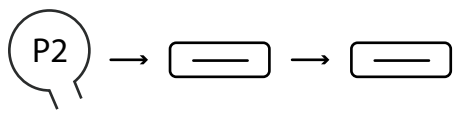


P2 Detener Detener

Verifique que ambos límites (superior e inferior) estén configurados. Opere el producto hasta la posición preferida deseada. Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido), presione STOP (1 movimiento corto y 1 pitido), presione STOP nuevamente (2 movimientos cortos y 3 pitidos), la posición preferida queda configurada.

Presione STOP durante 2S, el motor se moverá a la posición preferida automáticamente.

2. Eliminar posición preferida



P2 Detener Detener

Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido), presione STOP (1 movimiento corto y 1 pitido), presione STOP nuevamente (1 movimiento corto y emite un ruido largo), la posición preferida se borra

2.Selector de modo jog y modo de funcionamiento

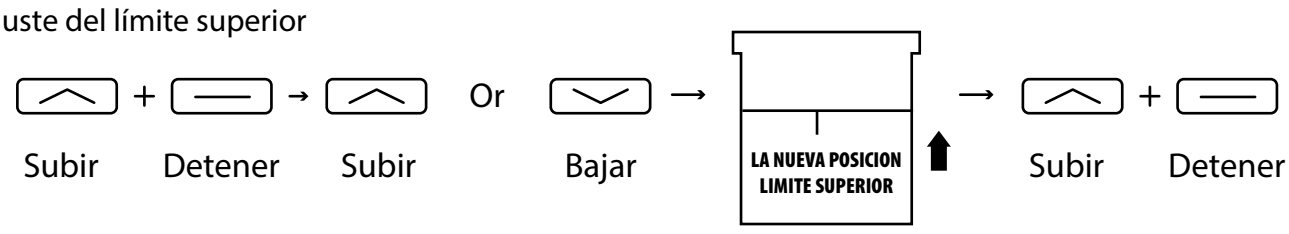


Mantenga presionados los botones UP (Subir) y DOWN (Bajar) simultáneamente durante 5 segundos (1 movimiento corto o *jog*), presione STOP (Detener) (1 movimiento corto y un sonido largo) para cambiar al modo paso a paso (*jog*). Si el motor hace dos movimientos cortos y emite 3 pitidos, cambia al modo de funcionamiento normal.

Cuando esté en el modo paso a paso, presione UP o DOWN una vez y el motor funcionará a pequeños pasos; si presiona durante más de 2 segundos, el motor funcionará de forma continua.

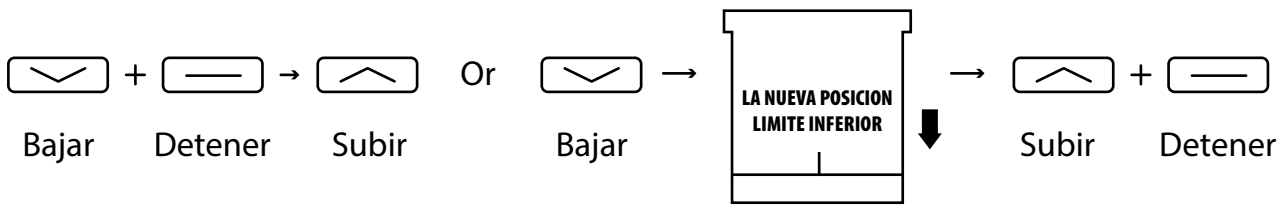
3.Ajuste de Limites

1. Ajuste del límite superior



Mantenga presionados los botones UP y STOP durante 5 segundos (1 movimiento corto y un sonido largo), opere zl producto hasta la nueva posición de límite superior deseada, mantenga presionados los botones UP y STOP durante 2 segundos (2 movimientos cortos y 3 pitidos); el nuevo límite superior se programa con éxito.

2. Ajuste del límite inferior

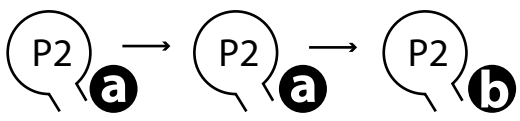


Mantenga presionados los botones DOWN y STOP durante 5 segundos (1 movimiento corto y un sonido largo), opere el producto hasta la nueva posición de límite inferior deseada, mantenga presionados los botones DOWN y STOP durante 2 segundos (2 movimientos cortos y 3 pitidos); el nuevo límite inferior se programa con éxito.

*Después de entrar en el modo de ajuste fino de límites, la posición preferida original no se eliminará; si no se realiza ninguna operación con los botones en un plazo de 2 minutos, el motor emitirá un aviso y saldrá automáticamente del modo de ajuste de recorrido. Una vez ajustado el límite, las posiciones límite superior e inferior no pueden estar en la misma posición.

4.Emparejar/Desemparejar Emisor Adicional

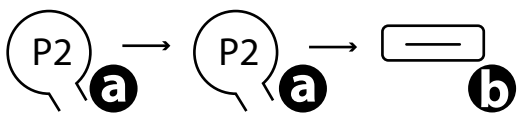
Método uno



Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido) y P2 (1 movimiento corto y 1 pitido) en el emisor existente, presione P2 en el nuevo emisor para agregar (2 movimientos cortos y 3 pitidos); el nuevo emisor queda emparejado con el motor.

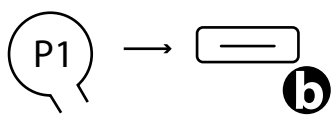
Repetir el mismo procedimiento desemparejará el emisor adicional.

Método dos



Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido) y P2 (1 movimiento corto y 1 pitido) en el emisor existente, presione STOP en el nuevo emisor durante 2 segundos para agregar (2 movimientos cortos y 3 pitidos); el nuevo emisor queda emparejado con el motor.

Método tres



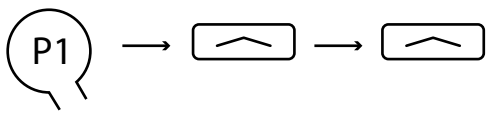
Presione el botón P1 durante 2 segundos (1 movimiento corto), suelte el botón y emitira un sonido largo, presione STOP en el nuevo emisor durante 2 segundos para agregar (2 movimientos cortos y 3 pitidos); el nuevo emisor queda emparejado con el motor.

Repetir el mismo procedimiento desemparejará el emisor adicional.

(a) es el emisor existente, (b) es el nuevo emisor para emparejar/desemparejar; toda la configuración del motor se mantendrá después de agregar el nuevo emisor

5.Regulacion de Velocidad

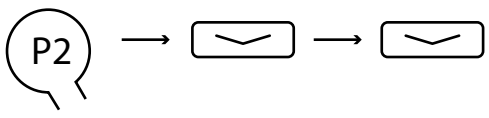
1. Configuración de aceleración



Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido), UP (1 movimiento corto y 1 pitido), UP nuevamente (2 movimientos cortos y 3 pitidos); la velocidad de funcionamiento del motor se acelerará.

2.Selector de modo jog y modo de funcionamiento

2. Configuración de desaceleración



P2 Bajar Bajar

Presione P2 (1 movimiento corto y 1 pitido), DOWN (1 movimiento corto y 1 pitido), DOWN nuevamente (2 movimientos cortos y 3 pitidos); la velocidad de funcionamiento del motor se desacelera.

Si el motor no responde, ya ha alcanzado la velocidad máxima o mínima.

Indice Rapido

	Configuración	Pasos	
1	Emparejamiento	P1 (mantener 2s) -> Stop (mantener 2s)	
2	Cambiar dirección de giro	Up + Down (mantener 2s)	
3	Configuración de límites superior e inferior	1. Configurar límite superior:	Up (mantener 2s) -> Up + Stop (mantener 2s)
		2. Configurar límite inferior:	Down (mantener 2s) -> Down + Stop (mantener 2s)
4	Agregar / Eliminar posición preferida	P2 -> Stop -> Stop	
5	Selector modo jog y modo funcionamiento	Up + Down (mantener 5s) -> Stop	
6	Ajustar límites	1. Ajustar límite superior:	Up + Stop (mantener 5s) -> Up o Down -> Up + Stop (mantener 2s)
		2. Ajustar límite inferior:	Down + Stop (mantener 5s) -> Up o Down -> Down + Stop (mantener 2s)
7	Emparejar / Desemparejar emisor adicional	P2(a) -> P2(a) -> P2(b)	
		P2(a) -> P2(a) -> Stop(b) (mantener 2s)	
		Stop(b) (mantener 2s)	
8	Regulación de velocidad	1. Configuración de aceleración:	P2 -> Up -> Up
		2. Configuración de desaceleración:	P2 -> Down -> Down

Solucion de Problemas

Problemas	Posibles causas	Solución
El motor no responde	La batería del motor está agotada	Recargar con un adaptador de CA compatible
	Fallo de alimentación o conexión incorrecta	Verificar doblemente las conexiones de energía y cables, seguir las instrucciones de cableado
	La batería del emisor tiene poca capacidad	Reemplazar la batería
	Interferencias de radio / blindaje	Comprobar que la antena del motor esté intacta y expuesta. Verificar posibles fuentes de interferencia de radio
	Fuera del rango de control de radio	Intentar controlar dentro de un rango más cercano
El emisor no puede controlar un solo motor	Hay varios motores emparejados con el mismo canal	Emparejar el motor individual con el emisor correctamente
		Intentar usar emisores multicanal para proyectos con múltiples motores, asegúrese de que cada canal controle un solo motor
El motor no funciona o arranca muy lento / hace mucho ruido	Las conexiones son incorrectas	Comprobar las conexiones
	La instalación es inadecuada o hay sobrecarga	Comprobar la instalación o la sobrecarga
El motor no funciona o arranca muy lento / hace mucho ruido	El motor ha alcanzado el límite inferior	Ajustar el nuevo límite inferior
	El tiempo de funcionamiento es superior a 6 minutos	Consultar al departamento de ventas para más información